



Sistema Integral de Información Académica
Coordinación de Planeación, Evaluación y
Simplificación de la Gestión Institucional
Reporte individual



PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

Datos Generales

Nombre: PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

Máximo nivel de estudios: DOCTORADO

Antigüedad académica en la UNAM: 15 años

Nombramientos

Vigente: PROFESOR ASIGNATURA A TP No Definitivo
Facultad de Ingeniería
Desde 01-02-2023

Estímulos, programas, premios y reconocimientos

EQUIVALENCIA PRIDE B 2017 - 2021

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

DOCUMENTOS EN REVISTAS

Histórico de Documentos



#	Título	Autores	Revista	Año
1	Metabolic and Genotoxic Effects of an Hypercaloric Diet in Offspring During Adulthood	ANA MARIA SALAZAR MARTINEZ PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO ERIKA NAVARRETE MONROY et al.	ENVIRONMENTAL AND MOLECULAR MUTAGENESIS	2022



Sistema Integral de Información Académica
Coordinación de Planeación, Evaluación y
Simplificación de la Gestión Institucional
Reporte individual



PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

LIBROS Y CAPITULOS CON ISBN

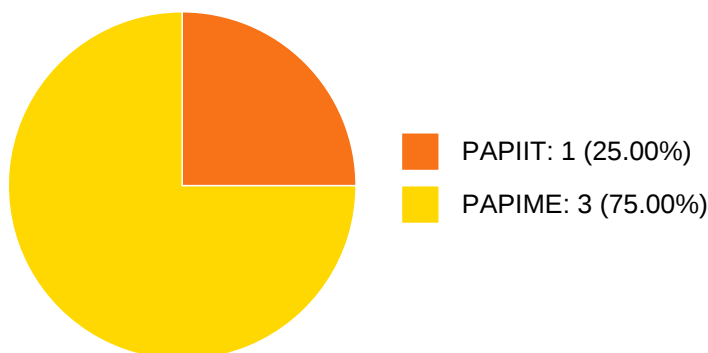
No se encuentran registros en la base de datos de Humanindex asociados a:

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

PARTICIPACIÓN EN PROYECTOS

Histórico de participación en proyectos

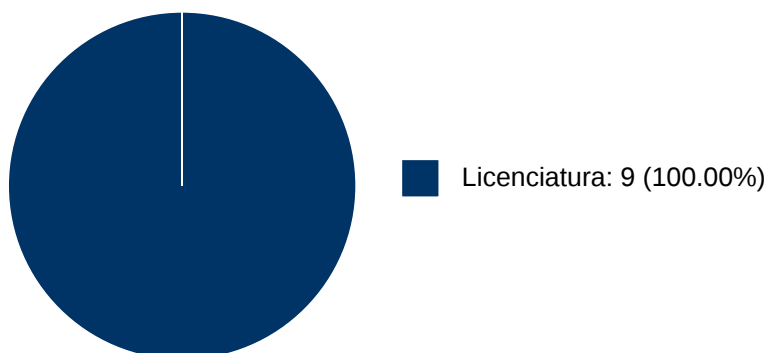


#	Nombre	Participantes	Fuente	Fecha inicio	Fecha fin
1	Desarrollo de material didáctico y banco de pruebas para el fortalecimiento de la enseñanza en instrumentación y control, aplicando tecnologías IoT y Robótica	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO	Recursos PAPIME	01-01-2019	01-01-2020
2	Investigación y desarrollo de cadenas cinemáticas virtuales aplicadas en la actuación de robots manipuladores híbridos.	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO	Recursos PAPIIT	01-01-2020	31-12-2021
3	Desarrollo de material didáctico y banco de pruebas para el fortalecimiento de la enseñanza en instrumentación y Robótica introduciendo CPS.	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO	Recursos PAPIME	01-01-2020	31-12-2020
4	Desarrollo de material didáctico integrando un banco de pruebas y simuladores para el fortalecimiento de la enseñanza mixta en instrumentación y robótica.	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO	Recursos PAPIME	01-01-2021	31-12-2021

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

PARTICIPACIÓN EN TESIS

Histórico de Colaboraciones en Tesis



#	Título del documento	Tipo de Tesis	Sinodales	Autores	Entidad	Año
1	Cinemática diferencial y matriz omega de un manipulador paralelo 4RRSS implementando una cadena virtual RRR	Tesis de Licenciatura	VICTOR JAVIER GONZALEZ VILLELA,	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO, Cruz Gutiérrez, Daniel, et al.	Facultad de Estudios Superiores "Aragón", Facultad de Ingeniería,	2021
2	Desarrollo de dos simuladores virtuales para apoyo a la clase de robótica en línea en los temas de cinemática directa e inversa de robots industriales	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	Cejudo Tirado, Alexis Omar,	Facultad de Estudios Superiores "Aragón",	2021
3	Diseño y construcción de un robot paralelo tipo delta controlado con TIVA TM4C123G	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	Cruz Soria, Ian Michel,	Facultad de Estudios Superiores "Aragón",	2020
4	Estudio y caracterización de un actuador lineal y su implementación en un robot manipulador serial	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	Aguilar Salazar, Alejandro Tonatíuh,	Facultad de Estudios Superiores "Aragón",	2019
5	Simulación de la cinemática diferencial de dos robots manipuladores seriales RRR y RPR	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	León Núñez, Héctor Rubén,	Facultad de Estudios Superiores "Aragón",	2019

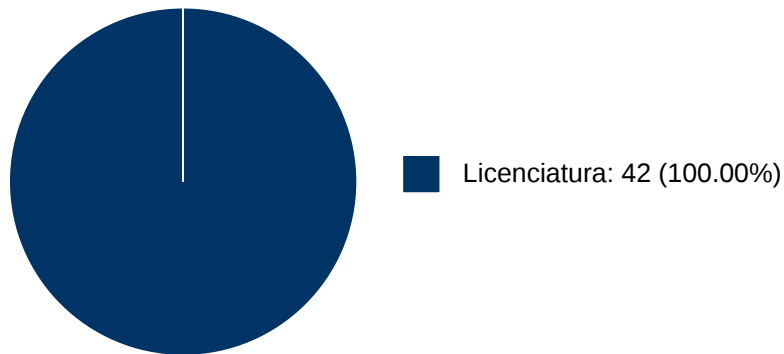
PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

6	Instrumentación de un robot manipulador de 3GDL para el fortalecimiento de la enseñanza en instrumentación y control	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	García Jiménez, Araceli,	Facultad de Estudios Superiores "Aragón",	2019
7	Cinemática diferencial de un robot paralelo con una cadena virtual	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	Boche Lucio, Asiely Scarlet,	Facultad de Ingeniería,	2017
8	Estudio de un robot para realizar muestreos con técnicas espectroscópicas	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	Sibaja Aguilera, Viren Ulises,	Facultad de Ingeniería,	2014
9	Robot manipulador paralelo híbrido de 7 GDL : cinemática, dinámica y seguimiento de una trayectoria	Tesis de Licenciatura	PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO,	Flores Méndez, Juan de Dios, Cruz López, Ignacio Carlos,	Facultad de Ingeniería,	2013

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

DOCENCIA IMPARTIDA

Histórico de docencia



#	Nivel titulación	Asignatura	Entidad	Alumnos	Semestre
1	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	6	2024-2
2	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	13	2024-1
3	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	6	2023-2
4	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	18	2023-1
5	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	18	2022-2
6	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	15	2022-1
7	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	21	2021-2
8	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	19	2021-2
9	Licenciatura	MODELADO DE SISTEMAS FISICOS	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	41	2021-2
10	Licenciatura	INSTRUMENTACION Y CONTROL	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	13	2021-1
11	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	16	2021-1
12	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	22	2021-1
13	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	23	2020-2
14	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	10	2020-2
15	Licenciatura	MODELADO DE SISTEMAS FISICOS	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	47	2020-2
16	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	10	2020-2
17	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	26	2020-1

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

18	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	23	2020-1
19	Licenciatura	INSTRUMENTACION Y CONTROL	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	6	2020-1
20	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	8	2019-2
21	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	24	2019-2
22	Licenciatura	MODELADO DE SISTEMAS FISICOS	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	54	2019-2
23	Licenciatura	INSTRUMENTACION Y CONTROL	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	9	2019-1
24	Licenciatura	ELECTRONICA DE POTENCIA (L)	Facultad de Estudios Superiores "Aragón"	38	2019-1
25	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	24	2019-1
26	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	24	2018-2
27	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	25	2018-1
28	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	24	2017-2
29	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	22	2017-2
30	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	26	2017-1
31	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	20	2016-2
32	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	24	2016-1
33	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	29	2015-2
34	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	25	2015-1
35	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	21	2014-2
36	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	23	2014-1
37	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	19	2013-2
38	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	24	2013-1
39	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	19	2012-2
40	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	21	2012-1
41	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	6	2011-2
42	Licenciatura	ROBOTICA	Facultad de Ingeniería	15	2010-1



Sistema Integral de Información Académica
Coordinación de Planeación, Evaluación y
Simplificación de la Gestión Institucional
Reporte individual



PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

PATENTES

No se encuentran registros en la base de datos de patentes asociados a:

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

PATRICIO MARTINEZ ZAMUDIO

FUENTES DE INFORMACIÓN

Internos

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
1	Grupos ordinarios y resumen de historias académicas	DGAE	SIAE	2008-2025
2	Nombramientos, datos generales, estímulos, premios y reconocimientos	DGAPA	RUPA	2008-2025
3	Producción Académica	CH	Humanindex	2008-2021
4	Producción Académica	CIC	SCIC	2000-2017
5	Proyectos	DGPO	SISEPRO	2018-2022
6	Tesis	DGB	TESIUNAM	2008-2025
7	Tutorías en Posgrado	CGEP	SIIPosgrado	2008-2021

Externos

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
8	Documentos Indexados	Elsevier	Scopus	2008-2025
9	Documentos Indexados	Thomson Reuters	WoS	2008-2025
10	Obras con registro ISBN	INDAUTOR	Agencia ISBN	2008-2025
11	Patentes	IMPI	SIGA	2008-2024