



## **JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

### **Datos Generales**

**Nombre:** JUAN MARIO PEÑA CABRERA

**Máximo nivel de estudios:** DOCTORADO

**Antigüedad académica en la UNAM:** 45 años

---

### **Nombramientos**

**Último:** TECNICO ACADEMICO TITULAR C TC Definitivo  
Instituto de Investigaciones en Matemáticas  
Aplicadas y en Sistemas  
Desde 01-01-2008 (fecha inicial de registros en el  
SIIA) hasta 31-12-2024

---

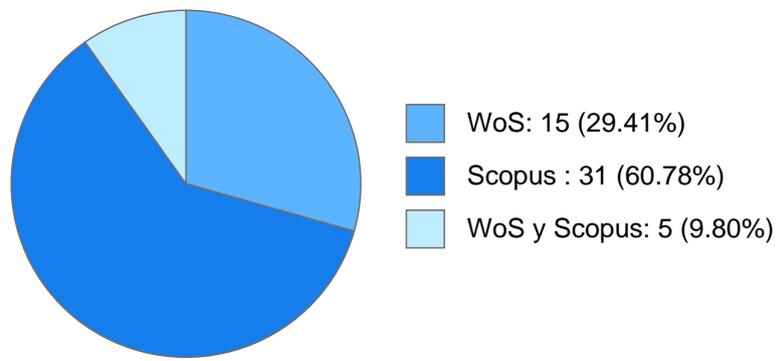
### **Estímulos, programas, premios y reconocimientos**

SNI C 2023 - 2024  
SNI I 2013 - 2019  
SNI I 2009  
PRIDE D 2016 - 2024  
PRIDE C - 2016

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

### DOCUMENTOS EN REVISTAS

#### Histórico de Documentos



#	Título	Autores	Revista	Año
1	Advanced Decision-Making Strategies and Technologies for Manufacturing: Case Studies, and Future Research Directions	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN Lefranc G. et al.	INTERNATIONAL JOURNAL OF COMPUTERS COMMUNICATIONS & CONTROL	2025
2	Early detection of current faults in a squirrel cage motor using Discrete Wavelet Transform (DWT)	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN García-Martínez I. et al.	INTERNATIONAL JOURNAL OF COMPUTERS COMMUNICATIONS & CONTROL	2025
3	Configurable hybrid integral manufacturing platform: subtractive-additive process with industrial robot arm, proof of concept results	JUAN MARIO PEÑA CABRERA VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE Oscar Molotla-Garces	IEEE LATIN AMERICA TRANSACTIONS	2023
4	Analysis Optimization and Comparison to Detect Failures in the Squirrel-Cage Rotor using High-Level Wavelets	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Martínez García I.I.	International Journal of Electrical and Electronics Research	2023

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

5	Decision Making in Flexible Manufacturing Systems Using Machine Learning Algorithm: A Review	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN Lefranc G.	Proceedings - Ieee Chilean Conference On Electrical, Electronics Engineering, Information And Communication Technologies, Chilecon	2023
6	A Multiview Recognition Method of Predefined Objects for Robot Assembly Using Deep Learning and Its Implementation on an FPGA	VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE JUAN MARIO PEÑA CABRERA Silva-Flores R. et al.	Electronics	2022
7	Impact of Cobots on automation	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lefranc G. et al.	5TH INTERNATIONAL CONFERENCE ON INDUSTRY 4.0 AND SMART MANUFACTURING, ISM 2023	2022
8	Fuzzy ARTMAP-Based Fast Object Recognition for Robots Using FPGA	VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lopez-Juarez I. et al.	Electronics	2021
9	Fuzzy Logic for Omnidirectional Mobile Platform Control Displacement using FPGA and Bluetooth Communication Devices	JUAN MARIO PEÑA CABRERA J. A. Gomez ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN et al.	IEEE LATIN AMERICA TRANSACTIONS	2015
10	System Administration and Monitoring Moving Objects Using Mobile Devices	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN D. Vazquez ISMAEL LOPEZ PADILLA et al.	IEEE LATIN AMERICA TRANSACTIONS	2015
11	Surveillance System Mobile Object Using Segmentation Algorithms	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN ISMAEL LOPEZ PADILLA JESUS SAVAGE CARMONA et al.	IEEE LATIN AMERICA TRANSACTIONS	2015
12	Using object's contour, form and depth to embed recognition capability into industrial robots	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN Lopez-Juarez, I. et al.	Journal Of Applied Research And Technology	2013
13	Contour object generation method for object recognition using FPGA	JUAN MARIO PEÑA CABRERA VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN et al.	International Journal Of Automation Technology	2013

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

14	Using background and segmentation algorithms applied in mobile robots	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA JESUS SAVAGE CARMONA et al.	IFAC Proceedings Volumes (IFAC-PapersO nline)	2013
15	Movement and Color Detection of a Dynamic Object An Application to a Mobile Robot	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN MOISES SINUHE GARCIA BARTOLO JUAN MARIO PEÑA CABRERA et al.	STUDIES IN INFORMATICS AND CONTROL	2012
16	Fast object recognition for grasping tasks using industrial robots	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN López-Juárez I. et al.	COMPUTACION Y SISTEMAS	2012
17	Learning and fast object recognition in robot skill acquisition: A new method	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN Lopez-Juarez I. et al.	Lecture Notes in Computer Science	2010
18	On the Use of the FuzzyARTMAP Neural Network for Pattern Recognition in Statistical Process Control using a Factorial Design	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Vazquez-Lopez, J. A. Lopez-Juarez, I.	INTERNATIONAL JOURNAL OF COMPUTERS COMMUNICATIO NS & CONTROL	2010
19	Remote Sensor for Spatial Measurements by Using Optical Scanning	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Sergiyenko, Oleg Hernandez, Wilmar et al.	SENSORS	2009
20	Macula precise localization using digital retinal angiographies	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Mariño C. Pena S. et al.	WSEAS Transactions on Computer Research	2008
21	Robot vision methodology for assembly manufacturing tasks	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN López J I.	Electronics, Robotics And Automotive Mechanics Conference, Cerma 2007 - Proceedings	2007
22	Invariant object recognition in robotic assembly tasks [Reconocimiento invariante de objetos en tareas de ensamble robótico]	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN HUMBERTO GOMEZ NARANJO et al.	5ta. Conferencia Iberoamerican a En Sistemas, Cibernetica E Informatica, Cisci 2006, Memorias	2006

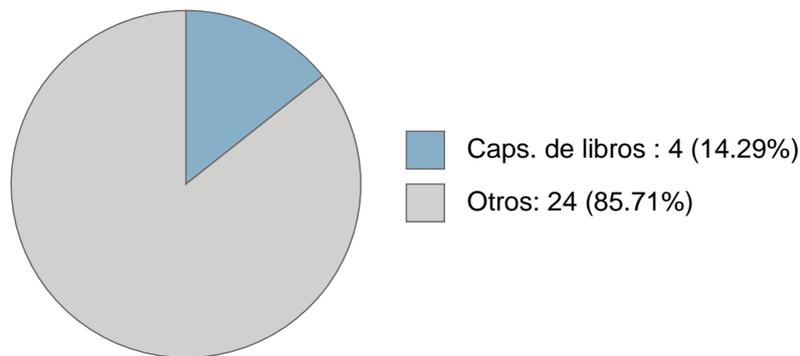
## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

23	Automated detection system of ground displacements in urban areas for applications of mobile communication systems [Sistema automatizado de detección de desplazamientos del terreno en zonas urbanas para aplicaciones de sistemas de comunicac	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA HUMBERTO GOMEZ NARANJO et al.	5ta. Conferencia Iberoamerican a En Sistemas, Cibernetica E Informatica, Cisci 2006, Memorias	2006
24	Learning process using robust algorithm to obtain object POSE on real time assembly lines with robots [Proceso de aprendizaje con algoritmo robusto para la obtención del POSE de objetos en líneas de ensamble con robots en Tiempo Real (RT)]	JUAN MARIO PEÑA CABRERA López-Juárez I. Ríos-Cabrera R.	Informacion Tecnologica	2006
25	An approach for intelligent fixtureless assembly: Issues and experiments	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Corona-Castuera J. Rios-Cabrera R. et al.	Lecture Notes in Computer Science	2005
26	Invariant object recognition machine vision system for robotic assembly tasks	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN HUMBERTO GOMEZ NARANJO et al.	3rd International Conference On Computing, Communicatio ns And Control Technologies, Ccct 2005, Proceedings	2005
27	On the design of intelligent robotic agents for assembly	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lopez-Juarez I. Corona-Castuera J. et al.	INFORM SCIENCES	2005
28	On the design of a multimodal cognitive architecture for perceptual learning in industrial robots	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lopez-Juarez I. Ordaz-Hernández K. et al.	Lecture Notes in Computer Science	2005
29	Mapping visual behavior to robotic assembly tasks	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN López-Juárez I. et al.	Lecture Notes in Computer Science	2005
30	Machine vision approach for robotic assembly	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lopez-Juarez I. Rios-Cabrera R. et al.	ASSEMBLY AUTOMATION	2005
31	PC-Based time-domain display of digital data	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Tovar R. Osorio R.	ELECTRON DES	1998

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

### LIBROS Y CAPITULOS CON ISBN

#### Obras con registro ISBN



#	Título	Autores	Alcance	Año	ISBN
1	Towards Robotic Object Recognition and Pick and Place: A Simulation-Based Approach with the KUKA KR5 HW-2	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA Fernández-Ávila L.E. et al.	Conferenc e Paper	2024	9798350378115
2	Cobots in automation and at home	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lefranc G. et al.	Conferenc e Paper	2022	9781665494083
3	Robotic vision assembly using FPGA	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE et al.	Conferenc e Paper	2019	9781538655863
4	Object detection algorithms and implementation in a robot of service	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA De Vazquez E.J. et al.	Conferenc e Paper	2019	9781538655863

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

5	Determining humanoid soccer player position based on Goal detection	VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE JUAN MARIO PEÑA CABRERA ADALBERTO JOEL DURAN ORTEGA et al.	Conferenc e Paper	2019	1601324073
6	Vision System for a Kuka KR-5 Industrial Manipulator	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN EDGAR DE JESUS VAZQUEZ SILVA JUAN MARIO PEÑA CABRERA et al.	Conferenc e Paper	2019	9781728131856
7	Artificial Vision in Embedded System for Rigid Parts Recognition	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Amezquita L. Lomas-Barrie V. et al.	Conferenc e Paper	2019	9781728131856
8	Fourth industrial revolution and its impact on society	JUAN MARIO PEÑA CABRERA VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE Gaston Lefranc	Procedin gs Paper	2019	9781728131856
9	Robotic Vision Assembly using FPGA	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN A. Jimenez H et al.	Procedin gs Paper	2018	9781538655863
10	Smart semaphore using image processing	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROBERTO TOVAR MEDINA et al.	Conferenc e Paper	2017	9781538631232
11	A fault compensation algorithm for a Distributed manufacturing system	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA Maldonado-Ramirez A. et al.	Conferenc e Paper	2017	9781538631232
12	Towards learning contact states during peg-in-hole assembly with a dual-arm robot	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA Ortega-Aranda D. et al.	Conferenc e Paper	2017	9781538631232

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

13	Contourn descriptor generator algorithm implemented in embedded system	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE et al.	Conferenc e Paper	2017	9781538631232
14	Object recognition using App Android	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN ISMAEL LOPEZ PADILLA JUAN MARIO PEÑA CABRERA et al.	Conferenc e Paper	2016	9781467387569
15	Navegación de un Robot Móvil usando campos potenciales y LMA	ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lopez-Juarez, I. et al.	Conferenc e Paper	2016	9781509011476
16	Caracterización y control del desplazamiento de una plataforma omnidireccional	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ADALBERTO JOEL DURAN ORTEGA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN et al.	Conferenc e Paper	2016	9781509011476
17	Fuzzy logic for omnidirectional mobile platform control based in FPGA and Bluetooth communication	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN HUMBERTO GOMEZ NARANJO et al.	Conferenc e Paper	2015	9781479999002
18	Mapeando el comportamiento visual al reconocimiento invariante de objetos para aplicaciones industriales en tareas de ensamble	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN López-Juárez I. et al.	Conferenc e Paper	2014	9806560388
19	Integración de lenguaje natural, visión y sensado de fuerzas en una celda de manufactura flexible	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Ríos-Cabrera R. Lopez-Juarez I. et al.	Conferenc e Paper	2014	9806560388
20	Contour object generation method for object recognition using FPGA	JUAN MARIO PEÑA CABRERA VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN et al.	Conferenc e Paper	2012	9787900769428

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

21	Contour object generation in object recognition manufacturing tasks	JUAN MARIO PEÑA CABRERA VICTOR MANUEL LOMAS BARRIE ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN et al.	Conferenc e Paper	2012	1601322178
2	A machine vision approach for precise cutting in the cheese production of packed portions	JUAN MARIO PEÑA CABRERA Lopez-Juarez I. Barragan-Cortes S. et al.	Capítulo de un Libro	2011	9781612095677
2	Object location in closed environments for robots using an iconographic base	JUAN MARIO PEÑA CABRERA	Capítulo de un Libro	2011	9789533071602
2	3D body & medical scanners technologies: methodology and spatial discriminations	JUAN MARIO PEÑA CABRERA	Capítulo de un Libro	2011	9789533072043
2	Robot skill acquisition: A new method for learning and fast object recognition	JUAN MARIO PEÑA CABRERA ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN HUMBERTO GOMEZ NARANJO et al.	Conferenc e Paper	2010	9781601321480
2	Using objects contour and form to embed recognition capability into industrial robots	JUAN MARIO PEÑA CABRERA	Capítulo de un Libro	2010	9789533070735
27	Object Location in Manufacturing Cells using Artificial Vision	JUAN MARIO PEÑA CABRERA HUMBERTO GOMEZ NARANJO ROMAN VICTORIANO OSORIO COMPARAN et al.	Proceedin gs Paper	2009	9780769537993
2	A learning approach for on line object recognition tasks	JUAN MARIO PEÑA CABRERA López-Juárez I. Ríos-Cabrera R. et al.	Conferenc e Paper	2004	0769521606



**Sistema Integral de Información Académica**  
**Coordinación de Planeación, Evaluación y**  
**Simplificación de la Gestión Institucional**  
**Reporte individual**



**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

**PARTICIPACIÓN EN PROYECTOS**

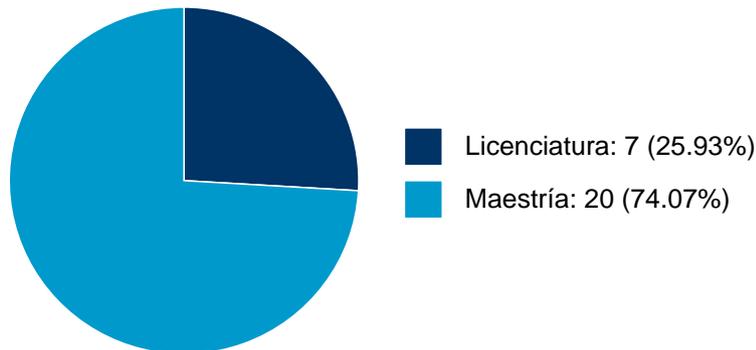
**No se encuentran registros en la base de datos de SISEPRO asociados a:**

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

### PARTICIPACIÓN EN TESIS

#### Histórico de Colaboraciones en Tesis



#	Título del documento	Tipo de Tesis	Sinodales	Autores	Entidad	Año
1	Sistema Doppler ultrasónico bidireccional para medición de flujo sanguíneo basado en un módulo FPGA	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Rolón Acevedo, Hugo,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2023
2	Sistema de visión computacional para el agarre de piezas de manufactura implementado en sistemas embebidos	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Vázquez Velázquez, Valente,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2022
3	Implementación de una red neuronal convolucional en un FPGA para la clasificación de piezas de manufactura	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Silva Flores, Ricardo David,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2022
4	Suministro inteligente de herramientas para un robot en una celda de manufactura	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Castilla Gallardo, Manuel Alejandro,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2022

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

5	Sistema de captura de posturas del cuerpo humano por medio de visión de máquina para robot humanoide utilizando un sistema embebido	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Mosco Luciano, Juan José,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2021
6	Automatización de una plataforma de maquinado con visión artificial para un robot KUKA industrial	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Molotla Garces, Oscar,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2020
7	Sistema de control para manipulación de objetos en una celda de manufactura flexible	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	González García, Iván,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2019
8	Sistema de control para manipulación de objetos en una celda de manufactura flexible	Tesis de Licenciatura	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	González García, Iván,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2019
9	Integración de algoritmo en sistema embebido para el reconocimiento y clasificación de formas rígidas con el modelo mano-ojo en un robot antropomórfico	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Amezquita Villegas, Luis Manuel,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2019
10	Implementación de un dispositivo estabilizador activo para cámaras deportivas utilizando tecnologías open source	Tesis de Licenciatura	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Morales Torres, Ernesto,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2018

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

11	Implementación de algoritmo de control en un sistema embebido para seguimiento autónomo en un cuadricoptero	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Martínez García, Irving Isaí,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2017
12	Acciones domóticas para ayuda a minusválidos con dispositivos multimedia y sistemas embebidos	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	López Trejo, César,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2017
13	Reconocimiento de objetos y manejo de un brazo robótico mediante un procesador sitara	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Ontiveros Salgado, Mauricio,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2016
14	Desarrollo de un sistema en FPGA para ensamble robotizado guiado por visión	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Jiménez Hernández, Adrián,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2015
15	Implementación en un fpga de la función de frontera para el reconocimiento de objetos	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Romero Ayala, Raúl Alvaro,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2014
16	Controlador para el desplazamiento de una plataforma móvil en aplicaciones de navegación utilizando fpga	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Gómez Medina, Juan Antonio,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2014
17	Creación e implementación de algoritmos para el reconocimiento de formas de objetos de manufactura integrados en microcontroladores	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Martinez Martinez, Francisco Javier,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2013

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

18	Sistema de rastreo vehicular pumabús con dos medios alternativos de comunicación	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Suarez Escamilla, Francisco,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2013
19	Integración de un manipulador robótico de 6 grados de libertad controlado por voz como elemento central a una celda de manufactura experimental con modo sensorial de visión	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Padilla Salazar, Ángel,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2013
20	Sistema posicionador para cámara monocular utilizando motores de paso y microcontroladores para implementarse en una plataforma de celda de manufactura experimental	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Becerril Rodriguez, Pablo,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2012
21	Diseño y desarrollo de un sistema de monitoreo electrocardiográfico continuo y ambulatorio (holter)	Tesis de Maestría	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Paez Martinez, Eustolia Griselda,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2012
22	Sistema de monitoreo de consumo eléctrico para actividades residenciales basado en microcontrolador	Tesis de Licenciatura	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Padilla Salazar, Angel,	Instituto de Investigaciones en Matemáticas Aplicadas y en Sistemas,	2010
23	Sistema de vision iconografico para localizacion de objetos en ambientes cerrados	Tesis de Licenciatura	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Barragan Cortés, Sergio, Sanchez Martinez, Nazareth,		2006
24	Sistema de control remoto digital	Tesis de Licenciatura	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Galindo Islas, Aaron,		1995

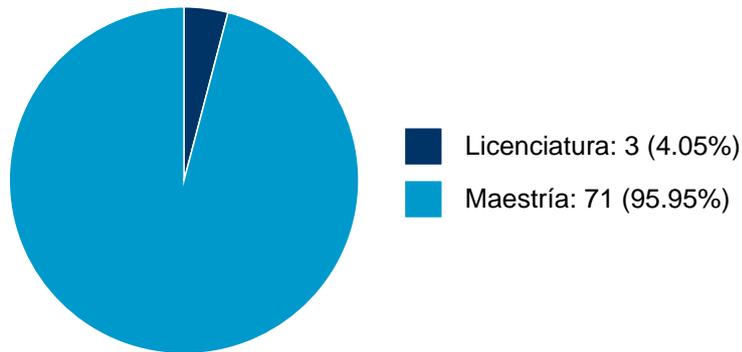
**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

25	Sistema posicionador de antena parabólica controlado por micro computadora	Tesis de Licenciatura	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Osorio Comparán, Román, Gutierrez Gomez, Oscar Manuel,	1987
26	Diseño e implementación de una fuente de poder conmutada de alta eficiencia con sistema de no interrupción aplicada a estaciones sismométricas en el campo, empleando energía solar	Tesis de Licenciatura	JUAN MARIO PEÑA CABRERA,	Casas Moyron, Fernando,	1986
27	Red automática micrometeorológica	Tesis de Maestría	FRANCISCO JAVIER GARCIA UGALDE,	JUAN MARIO PEÑA CABRERA, Moreno Villalobos, Eric,	1985

## JUAN MARIO PEÑA CABRERA

### DOCENCIA IMPARTIDA

#### Histórico de docencia



#	Nivel titulación	Asignatura	Entidad	Alumnos	Semestre
1	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	0	2023-2
2	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	0	2023-2
3	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRÓNICOS VISIÓN ROBÓTICA PARA MANUFACTURA	Facultad de Ingeniería	3	2023-1
4	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2022-2
5	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2022-2
6	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN II	Facultad de Ingeniería	0	2022-2
7	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN III	Facultad de Ingeniería	2	2022-1
8	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN IV	Facultad de Ingeniería	2	2022-1
9	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN II	Facultad de Ingeniería	2	2021-2
10	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2021-2
11	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2021-2
12	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN I	Facultad de Ingeniería	4	2021-1
13	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRÓNICOS VISION ROBOTICA PARA MANUFACTURA	Facultad de Ingeniería	6	2021-1

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

14	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN III	Facultad de Ingeniería	2	2021-1
15	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN IV	Facultad de Ingeniería	2	2021-1
16	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN II	Facultad de Ingeniería	2	2020-2
17	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2020-2
18	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN I	Facultad de Ingeniería	2	2020-1
19	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN III	Facultad de Ingeniería	1	2020-1
20	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN IV	Facultad de Ingeniería	1	2020-1
21	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRÓNICOS VISION ROBOTICA PARA MANUFACTURA	Facultad de Ingeniería	3	2020-1
22	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN II	Facultad de Ingeniería	1	2019-2
23	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2019-2
24	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2019-2
25	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN III	Facultad de Ingeniería	2	2019-1
26	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN IV	Facultad de Ingeniería	2	2019-1
27	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRÓNICOS VISION ROBOTICA PARA MANUFACTURA	Facultad de Ingeniería	5	2019-1
28	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACIÓN I	Facultad de Ingeniería	1	2019-1
29	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION II	Facultad de Ingeniería	2	2018-2
30	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS,VISION ROBOTICA PARA MANUFACTURA	Facultad de Ingeniería	8	2018-1
31	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2017-2
32	Maestría	ACTIVIDADES ACADÉMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACIÓN	Facultad de Ingeniería	1	2017-2
33	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS-320756	Facultad de Ingeniería	2	2017-1
34	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION III-394966	Facultad de Ingeniería	2	2017-1
35	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION IV-394969	Facultad de Ingeniería	2	2017-1
36	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	11	2016-2
37	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION II	Facultad de Ingeniería	3	2016-2
38	Maestría	ACTIVIDADES ACADEMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACION	Facultad de Ingeniería	1	2016-2
39	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION IV	Facultad de Ingeniería	1	2016-1
40	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION III	Facultad de Ingeniería	1	2016-1
41	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION I	Facultad de Ingeniería	1	2016-1

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

42	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	1	2016-1
43	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION II	Facultad de Ingeniería	1	2015-2
44	Maestría	ACTIVIDADES ACADEMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACION	Facultad de Ingeniería	1	2015-2
45	Maestría	ACTIVIDADES ACADEMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACION	Facultad de Ingeniería	1	2015-2
46	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION III	Facultad de Ingeniería	2	2015-1
47	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION IV	Facultad de Ingeniería	2	2015-1
48	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION I	Facultad de Ingeniería	1	2015-1
49	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	5	2015-1
50	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	5	2014-2
51	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION II	Facultad de Ingeniería	2	2014-2
52	Maestría	ACTIVIDADES ACADEMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACION	Facultad de Ingeniería	1	2014-2
53	Maestría	PROYECTO DE INVESTIGACION I	Facultad de Ingeniería	2	2014-1
54	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION II	Facultad de Ingeniería	1	2014-1
55	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION I	Facultad de Ingeniería	2	2014-1
56	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	5	2014-1
57	Maestría	ACTIVIDADES ACADEMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACION	Facultad de Ingeniería	1	2013-2
58	Maestría	ACTIVIDADES ACADEMICAS ORIENTADAS A LA GRADUACION	Facultad de Ingeniería	1	2013-2
59	Maestría	PROYECTO DE INVESTIGACION I	Facultad de Ingeniería	2	2013-1
60	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	8	2013-1
61	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	8	2013-1
62	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION II	Facultad de Ingeniería	2	2013-1
63	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION I	Facultad de Ingeniería	2	2012-2
64	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	8	2012-2
65	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	4	2012-1
66	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	3	2012-1
67	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION II	Facultad de Ingeniería	5	2012-1
68	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION III	Facultad de Ingeniería	4	2012-1
69	Maestría	TRABAJO DE INVESTIGACION I	Facultad de Ingeniería	4	2011-2



**Sistema Integral de Información Académica**  
**Coordinación de Planeación, Evaluación y**  
**Simplificación de la Gestión Institucional**  
**Reporte individual**



**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

70	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	3	2011-2
71	Maestría	TEMAS SELECTOS DE SISTEMAS ELECTRONICOS	Facultad de Ingeniería	6	2010-2
72	Licenciatura	TEM.SEL.DE ELECTRONICA	Facultad de Ingeniería	15	2010-1
73	Licenciatura	TEM.SEL.DE ELECTRONICA	Facultad de Ingeniería	6	2009-2
74	Licenciatura	TEM.SEL.DE INGENIERIA DE HARDWARE	Facultad de Ingeniería	1	2009-1



**Sistema Integral de Información Académica**  
**Coordinación de Planeación, Evaluación y**  
**Simplificación de la Gestión Institucional**  
**Reporte individual**



**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

**PATENTES**

**No se encuentran registros en la base de datos de patentes asociados a:**

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

**JUAN MARIO PEÑA CABRERA**

**FUENTES DE INFORMACIÓN**

**Internos**

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
1	Grupos ordinarios y resumen de historias académicas	DGAE	SIAE	2008-2025
2	Nombramientos, datos generales, estímulos, premios y reconocimientos	DGAPA	RUPA	2008-2025
3	Producción Académica	CH	Humanindex	2008-2021
4	Producción Académica	CIC	SCIC	2000-2017
5	Proyectos	DGPO	SISEPRO	2018-2022
6	Tesis	DGB	TESIUNAM	2008-2025
7	Tutorías en Posgrado	CGEP	SIIPosgrado	2008-2021

**Externos**

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
8	Documentos Indexados	Elsevier	Scopus	2008-2025
9	Documentos Indexados	Thomson Reuters	WoS	2008-2025
10	Obras con registro ISBN	INDAUTOR	Agencia ISBN	2008-2025
11	Patentes	IMPI	SIGA	2008-2024