



ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

Datos Generales

Nombre: ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

Máximo nivel de estudios: MAESTRÍA

Antigüedad académica en la UNAM: 23 años

Nombramientos

Vigente: PROFESOR DE CARRERA ASOCIADO B TC Definitivo

Facultad de Ingeniería Desde 01-02-2023

Estímulos, programas, premios y reconocimientos

PRIDE C - 2024
PRIDE B 2008
CATEDRA MARIANO HDEZ. BARRENECHEA 2019
CATEDRA ODON DE BUEN LOZANO 2015
CATEDRA JAVIER BARROS SIERRA 2014

Página 1/12

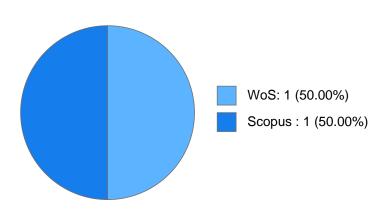




ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

DOCUMENTOS EN REVISTAS

Histórico de Documentos



-
1
2
2

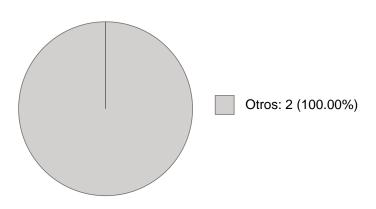




ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

LIBROS Y CAPITULOS CON ISBN

Obras con registro ISBN



#	Título	Autores	Alcance	Año	ISBN
1	MECHATRONICS PRODUCT DESIGN METHODOLOGY	JESUS MANUEL DORADOR GONZALEZ ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS		2014	9780791856413
2	Mechatronics product design methodology	JESUS MANUEL DORADOR GONZALEZ ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS		2013	9780791856413

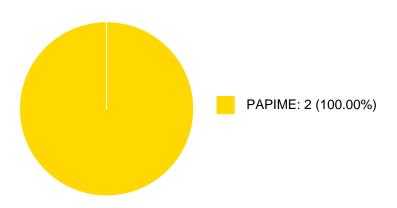




ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

PARTICIPACIÓN EN PROYECTOS

Histórico de participación en proyectos



#	Nombre	Participantes	Fuente	Fecha inicio Fecha fin
1	Desarrollo de herramientas didácticas para la asignatura Circuitos Digitales.	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS	Recursos PAPIME	01-01-2019 31-12-2020
2	DESARROLLO DE RECURSOS EDUCATIVOS INNOVADORES PARA LA ENSEÑANZA CON EL SOC ESP32	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS	Recursos PAPIME	01-01-2024 31-12-2025

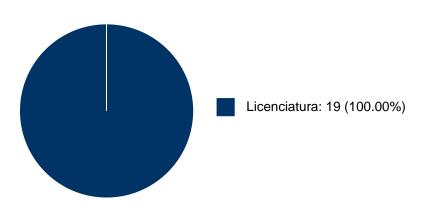




ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

PARTICIPACIÓN EN TESIS

Histórico de Colaboraciones en Tesis



#	Título del documento	Tipo de Tesis	Sinodales	Autores	Entidad	Año
1	Creación de biblioteca WiFi ESP para microcontroladores PIC	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Álvarez Bautista, Mario Iván, Seseña Pascasio, Guillermo,	Facultad de Ingeniería,	2020
2	Diseño de un controlador para motor de cinco fases	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Correa González, Chaím, Marín Pardo, Octavio,	Facultad de Ingeniería,	2017
3	Diseño de un robot móvil interactivo y modular	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Navarro García, Javier, Zurita Lozano, Axel Freddy,	Facultad de Ingeniería,	2016
4	Diseño de un sistema de percepción del entorno	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Díaz García, Antonio Marcel,	Facultad de Ingeniería,	2013
5	Control de dispositivos por X-10	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Cervantes Reyes, David, Pelagio Hernández, Guillermo,	Facultad de Ingeniería,	2013





un modelo de prótesis mecatrónica de muñeca	Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Flores Valdez, Marco Antonio,	Facultad de Ingeniería,	2012
Diseño de una cámara hipóxica	Tesis de Licenciatura	JUAN AGUILAR PASCUAL,	JESUS MANUEL DORADOR GONZALEZ, MARCOS ANGEL GONZALEZ OLVERA, et al.	Facultad de Ingeniería,	2012
Diseño de controlador mioeléctrico para prótesis de miembro superior	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Bautista Blanco, Luis Yair,	Facultad de Ingeniería,	2011
Diseño del adquisidor de datos TDusb	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Rodríguez Navarrete, Belit Patricia,	Facultad de Ingeniería,	2011
Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Morales San Juan, Alberto,	Facultad de Ingeniería,	2010
Desarrollo de un sistema mecatrónico para automatizar y operar de manera remota la práctica de cuerpos rígidos conectados con movimiento plano	Tesis de Licenciatura	YUKIHIRO MINAMI KOYAMA,	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS, Navarro Guerrero, Gerardo, et al.	Facultad de Ingeniería,	2010
Instrumentación y control para la operación remota para la práctica de trabajo y energía	Tesis de Licenciatura	YUKIHIRO MINAMI KOYAMA,	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS, Hernández Delgado, Armando Salomón, et al.	Facultad de Ingeniería,	2009
	Diseño de una cámara hipóxica Diseño de controlador mioeléctrico para prótesis de miembro superior Diseño del adquisidor de datos TDusb Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Desarrollo de un sistema mecatrónico para automatizar y operar de manera remota la práctica de cuerpos rígidos conectados con movimiento plano Instrumentación y control para la operación remota para la práctica de trabajo	Diseño de una cámara hipóxica Diseño de controlador mioeléctrico para prótesis de miembro superior Diseño del adquisidor de datos TDusb Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Desarrollo de un sistema mecatrónico para automatizar y operar de manera remota la práctica de cuerpos rígidos conectados con movimiento plano Instrumentación y control para la operación remota para la práctica de trabajo Tesis de Licenciatura Tesis de Licenciatura Tesis de Licenciatura	Diseño de una cámara hipóxica Diseño de controlador mioeléctrico para prótesis de miembro superior Diseño del adquisidor de datos TDusb Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de Licenciatura Tesis de Licenciatura Tesis de VUKIHIRO MINAMI KOYAMA, Tesis de Licenciatura Tesis de VUKIHIRO MINAMI KOYAMA, Tesis de Licenciatura	mecatrónica de muñeca Diseño de una cámara hipóxica Tesis de Licenciatura Diseño de controlador mioeléctrico para prótesis de miembro superior Diseño del adquisidor de datos TDusb Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Tesis de ULISES MARTIN Diseño biomecatrónico de Licenciatura Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de controlador Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de Licenciatura Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de Licenciatura Diseño biomecatrónico para de manera remota la práctica de cuerpos rígidos conectados con movimiento plano Instrumentación y control para la práctica de trabajo y energía Tesis de YUKIHIRO MINAMI Licenciatura Tesis de YUKIHIRO MINAMI Licenciatura Tesis de YUKIHIRO MINAMI Licenciatura KOYAMA, MARTIN PEÑUELAS RIVAS, Hernández Delgado, Armando Salomón, et	mecatrónica de muñeca Diseño de una cámara hipóxica Tesis de Licenciatura Diseño de controlador mioeléctrico para prótesis de miembro superior Diseño del adquisidor de datos TDusb Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de prótesis de datos TDusb Diseño biomecatrónico de prótesis de datos TDusb Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de licenciatura Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de licenciatura Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de licenciatura Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de licenciatura Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de licenciatura Diseño biomecatrónico de prótesis de muñeca Diseño biomecatrónico de licenciatura Diseño biomecatrónico de li





13	Diseño y construcción de un prototipo de órgano terminal para levantar periódico del suelo	Tesis de Licenciatura	YUKIHIRO MINAMI KOYAMA,	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS, Hansberg Pastor, Claudio,	Facultad de Ingeniería,	2008
14	Diseño y construcción de un lanzaproyectiles automático para la práctica de tiro parabólico	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	García Ordaz, Ragnar Ulises,	Facultad de Ingeniería,	2008
15	Cámara de combustión experimental : Mediciones de retardo de ignición	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Sosa Alfaro, Arian José,	Facultad de Ingeniería,	2008
16	Sistema automatizado de medición de deformaciones corticales, aplicación al monitoreo volcánico	Tesis de Licenciatura	SERVANDO DE LA CRUZ REYNA,	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS, Jaimes Mendoza, Sergio, et al.		2007
17	Automatizacion de una maquina esmeriladora de vidrio	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Becerril Navarrete, Fernando,		2007
18	Rediseño de un robot manipulador antropomorfico	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Peña Medina, Erik,		2007
19	Automatizacion de una maquina herramienta convencional a maquina de control numerico mediante microcontroladores	Tesis de Licenciatura	ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS,	Ortega Breña, Martin, Mendoza Flores, Shair,		2004

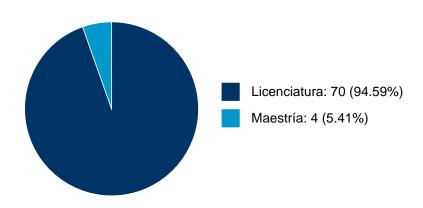




ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

DOCENCIA IMPARTIDA

Histórico de docencia



#	Nivel titulación	Asignatura	Entidad	Alumnos	Semestre
1	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	12	2025-2
2	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	26	2025-2
3	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	17	2025-1
4	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	25	2025-1
5	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	16	2024-2
6	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	20	2024-2
7	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	18	2024-1
8	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	22	2024-1
9	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	12	2023-2
10	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	23	2023-2
11	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	25	2023-1
12	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	5	2023-1
13	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	31	2022-2
14	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	24	2022-2
15	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	24	2022-1
16	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	19	2022-1
17	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	27	2021-2
18	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	6	2021-2
19	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	25	2021-1
20	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	1	2021-1
21	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	6	2021-1
22	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	5	2020-2
23	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	20	2020-2





0.1		OID OLUTO O DIOITALES		0	0000
24	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	3	2020-2
25	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	15	2020-1
26	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES Facultad de Ingeniería CIRCUITOS DIGITALES Facultad de Ingeniería		5	2020-1
27	Licenciatura		Facultad de Ingeniería	23	2020-1
28	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	6	2019-2
29	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	4	2019-2
30	Licenciatura	SEMINARIO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	1	2019-2
31	Licenciatura	PROYECTO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	1	2019-2
32	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	15	2019-2
33	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	18	2019-1
34	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	13	2019-1
35	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	7	2019-1
36	Curso de	OpenCV con Python en la plataforma	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	Raspberry PI			
37	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	18	2015-2
38	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	7	2015-2
39	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	9	2014-1
40	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	23	2014-1
41	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	20	2013-2
42	Licenciatura	PROYECTO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	2	2013-2
43	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	16	2013-2
44	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	25	2013-1
45	Licenciatura	PROYECTO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	2	2013-1
46	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	20	2013-1
47	Curso de	Diseño y desarrollo de prototipos	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	electrónicos usando Proteus-Ares y CNC			
48	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	21	2012-2
49	Licenciatura	PROYECTO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	4	2012-2
50	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	7	2012-2
51	Curso de	Diseño electrónico integral: desde la	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	necesidad hasta el prototipo funcional			
52	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	20	2012-1
53	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	21	2012-1
54	Curso de	Programación en C para	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	microcontroladores PIC			
55	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	20	2011-2
56	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	4	2011-2
57	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	9	2011-1
58	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	29	2011-1
59	Curso de	Simulación, diseño e implementación de	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	sistemas digitales con computadora			
60	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	13	2010-2
61	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	4	2010-2
			<u> </u>		





62	Licenciatura	PROYECTO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	2	2010-2
63	Licenciatura	PROYECTO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	1	2010-1
64	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	15	2010-1
65	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	20	2010-1
66	Maestría	COMPLEMENTARIA U OPTATIVA	Facultad de Ingeniería	10	2010-1
67	Curso de	Proteus: simulación, diseño e	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	implementación de sistemas digitales			
68	Curso de	Programación avanzada de	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	microcontroladores PIC			
69	Licenciatura	TEM.SEL. DE MECATRONICA	Facultad de Ingeniería	2	2009-2
70	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	20	2009-2
71	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	13	2009-2
72	Curso de	Programación de microcontroladores PIC	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	de gama media			
73	Curso de	Proteus básico: simulación y diseño de	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	circuitos electrónicos			
74	Maestría	COMPLEMENTARIA U OPTATIVA	Facultad de Ingeniería	3	2009-1
75	Licenciatura	DISEÑO MECATRONICO	Facultad de Ingeniería	11	2009-1
76	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	21	2009-1
77	Licenciatura	CIRCUITOS DIGITALES	Facultad de Ingeniería	7	2008-2
78	Licenciatura	SEMINARIO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	11	2008-2
79	Maestría	COMPLEMENTARIA U OPTATIVA	Facultad de Ingeniería	5	2008-2
80	Maestría	COMPLEMENTARIA U OPTATIVA	Facultad de Ingeniería	10	2008-2
81	Curso de	Introducción al uso de los	Instituto de Ingeniería	0	
	Licenciatura	microcontroladores PIC de gama media	•		
82	Licenciatura Licenciatura	microcontroladores PIC de gama media SEMINARIO DE INGENIERIA	Facultad de Ingeniería	14	2008-1
82 83			Facultad de Ingeniería Facultad de Ingeniería	14 2	2008-1 2008-1
_	Licenciatura	SEMINARIO DE INGENIERIA			





ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

PATENTES

No se encuentran registros en la base de datos de patentes asociados a:





ULISES MARTIN PEÑUELAS RIVAS

FUENTES DE INFORMACIÓN

Internos

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
1	Grupos ordinarios y resumen de historias académicas	DGAE	SIAE	2008-2025
2	Nombramientos, datos generales, estímulos, premios y reconocimientos	DGAPA	RUPA	2008-2025
3	Producción Académica	CH	Humanindex	2008-2021
4	Producción Académica	CIC	SCIC	2000-2017
5	Proyectos	DGPO	SISEPRO	2018-2022
6	Tesis	DGB	TESIUNAM	2008-2025
7	Tutorías en Posgrado	CGEP	SIIPosgrado	2008-2021

Externos

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
8	Documentos Indexados	Elsevier	Scopus	2008-2025
9	Documentos Indexados	Thomson Reuters	WoS	2008-2025
10	Obras con registro ISBN	INDAUTOR	Agencia ISBN	2008-2025
11	Patentes	IMPI	SIGA	2008-2024